

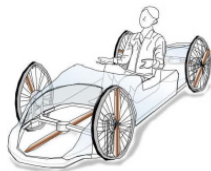
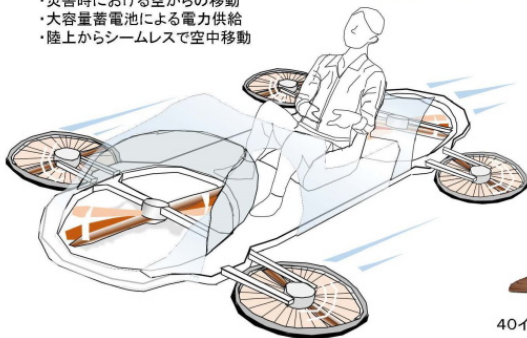
研究クラスター実施内容②

災害対応型電気自動車(空飛ぶくるま)

- ・前クラスターで得られた技術の応用と活用
- ・災害時における空からの移動
- ・大容量蓄電池による電力供給
- ・陸上からシームレスで空中移動



小型高出力電動機の試作・実験・実装



40インチ大型プロペラ: 前後2機



23インチプロペラ: 4機
陸上走行・飛行姿勢制御

- ✓ 軽量ボディの製作
- ✓ 飛行制御技術
- ✓ エネルギーマネジメント
- ✓ 軽量高出力化

③③③③③③

計画

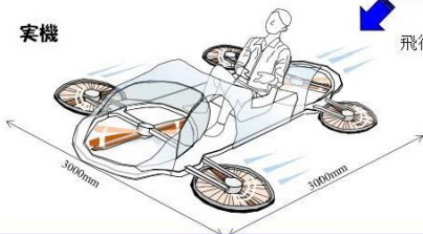
目標: 完全自動運転飛行

- ・小型機(模型ドローン)の試作による飛行試験
- ・実証試験車両の研究試作
- ・知的財産化・産官学連携・企業化

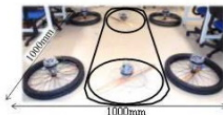


飛行制御技術

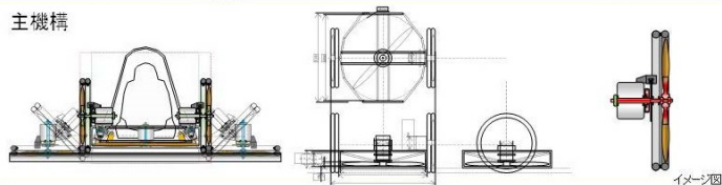
実機



小型機(模型ドローン)



主機構



イメージ図